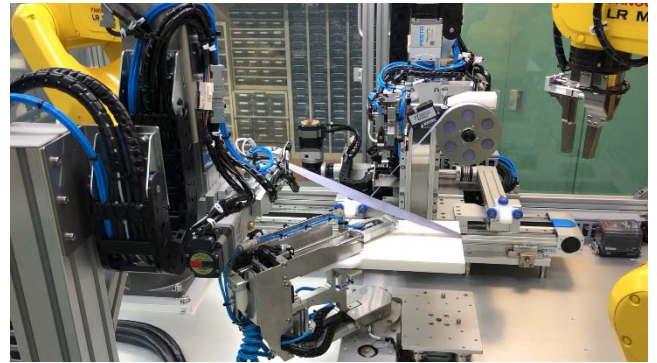


ロボット de リボンを結ぶ！

(特許出願済み)

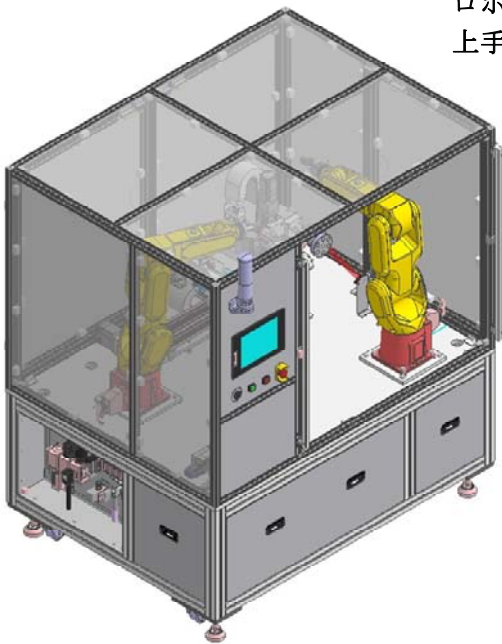


箱にリボンを
十字に巻いて



なんと ロボットで結んだリボン！！

ロボットが
上手に結びます



もう
完成！



期間限定で動画も公開中

<https://youtu.be/b6CuvYkDlgg>

◆実はまだ基本動作確認のための検証機ですが・・・

実現したのは
私たち



三和工機 株式会社

人と技術で未来を拓く
人財力 技術力 提案力

本社(お問合せ先)
〒101-0038 東京都千代田区神田美倉町12番地2
営業企画部 TEL:03-6859-1551 FAX:03-6859-1566
<http://www.sanwakoki.co.jp>



です

建設現場の自動化事例 三和工機株式会社



写真提供：三井住友建設株式会社様

設計製作事例

アルミホイールハンドリング設備

概要

塗装前のアルミホイールのローディング・アンローディング及びマスクの着脱を行う設備。

技術ポイント

同期ユニットを自社技術開発することにより、ワーク供給ハンガーとロボットとの供給・排出動作を同期させる事が可能。

垂直多関節ロボット5台、画像センサー3台、フィーダー、コンベアなど多数の機器を複数のPLCにて制御。大規模制御・設備

設計ツール: Co Create Modeling(3D)

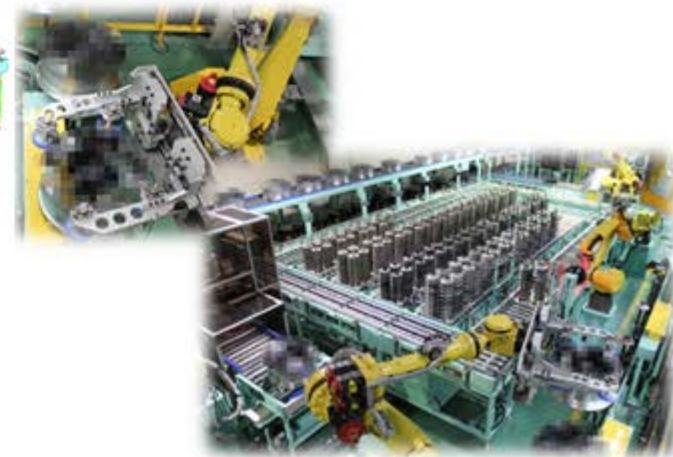
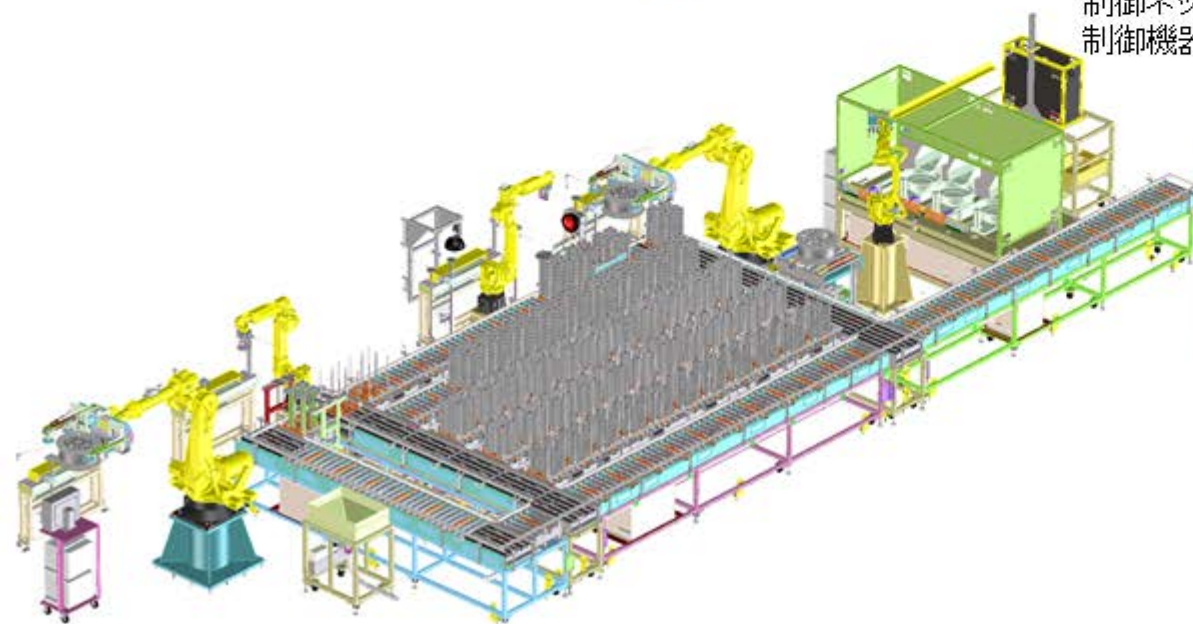
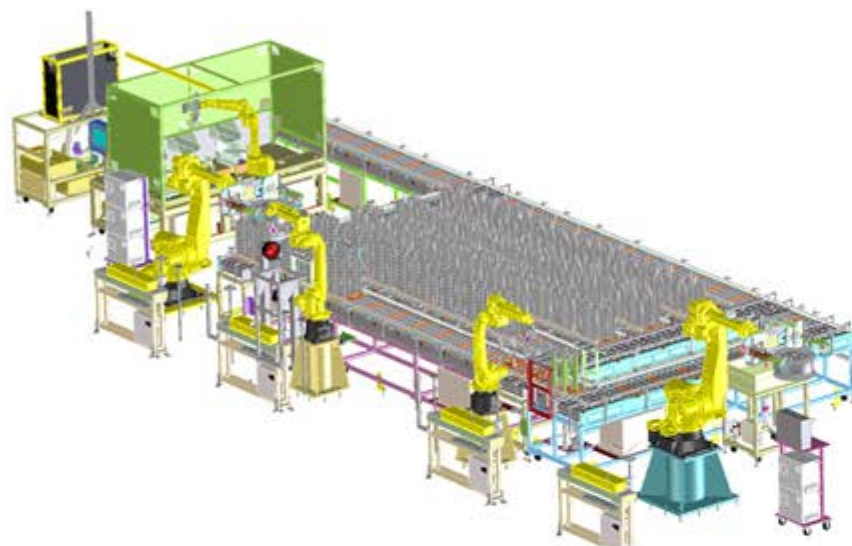
エンジニアリング期間: 8ヶ月

サイズ: 6500(W)×3500(H)×20000(L)

制御方式: シーケンス(三菱電機)

制御ネットワーク: CC-Link、Ethernet

制御機器: 垂直多関節RB、画像機器、コンベア、その他



設計製作事例

協働ロボットユニット

概要

- ・自動化・省力化の検討に用いる装置として、協働ロボット及び移動式台車を組合わせたユニット。

技術ポイント

- ・協働ロボットの採用。
- ・環境の構築(ティーチング・プログラミング)。
- ・マシンビジョンをプラグインで装着。
- ・使用状況に合わせた、移動式台車の設計・製作。

設計ツール: Inventor

協働ロボット: FANUC

電源: AC100V(1500VA)

ロボットハンド: 検討内容によって選択

サイズ: 600(W)×1950(H)×700(L)

全体重量: 約130kg

※検討内容に応じた、メカから制御・ソフトまで、
全て対応可能！

